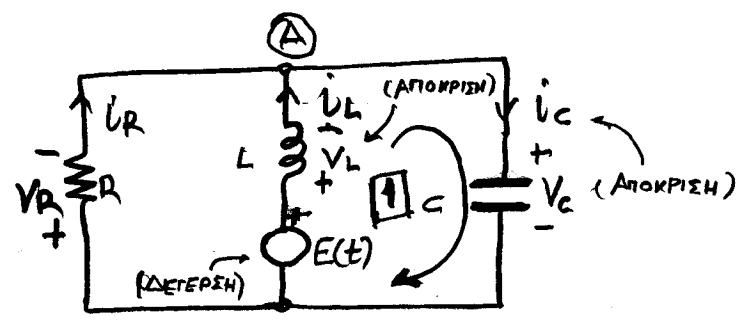


# Απλό παράδειγμα γραφής εξισώσεων καταστάσεως

Έστω το ηλεκτρικό δίκτυο:



Διέγερση:  $E(t)$

Αποκρίσεις:  $V_L(t), i_C(t)$   
ή εξόδοι

Μεταβλητές καταστάσεως:  $i_L(t), V_C(t)$  (τάξη = 2)

Οι εξισώσεις καταστάσεως θα έχουν την μορφή:

$$\frac{d}{dt} \hat{X}(t) = \hat{A} \cdot \hat{X}(t) + \hat{B} E(t)$$

όπου  $\hat{X}(t) = \begin{bmatrix} i_L(t) \\ V_C(t) \end{bmatrix}$  διάνυσμα καταστάσεως

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} \end{bmatrix}, \quad \hat{B} = \begin{bmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \end{bmatrix}$$

οι συντελεστές  $\alpha_{11}, \alpha_{12}, \dots, \beta_1, \beta_2$  θα προσδιοριστούν

από τα στοιχεία του δικτύου ( $R, L, C$ ) εφαρμόζοντας απλούς Νόμους Kirchhoff (ΝΡΚ, ΝΤΚ)

Π.χ. γράφουμε τον ΝΡΚ στον κόμβο Α

$$i_R + i_L - i_C = 0 \quad (1)$$

το  $i_L$  είναι μεταβλητή καταστάσεως (δεν το πειραζουμε)  
ως  $i_C$  μπορεί να γραφεί

$$i_C(t) = C \frac{dV_C(t)}{dt} \quad (2)$$

ως  $\frac{dV_C(t)}{dt}$  είναι παράγωγος της 2ης μεταβλητής καταστάσεως και το κρατάμε

Πρέπει να βρούμε μια κατάλληλη έκφραση για το  $i_R$  (δηλ η έκφραση να περιέχει  $i_L$ ,  $V_C$  και ίσως  $E(t)$ ) (2)

Παρατηρούμε αμέσως ότι: ↙ μαζί θα βγει (-) ?

$$V_R(t) = R i_R(t) = -V_C(t) \quad (\text{τα } R \text{ και } C \text{ συνδέονται παρ/λα})$$

$$\text{άρα } i_R(t) = \frac{1}{R} V_R(t) = -\frac{1}{R} V_C(t) \quad (3)$$

από (1), (2) και (3) έχουμε:

$$-\frac{1}{R} V_C(t) + i_L(t) - C \frac{dV_C(t)}{dt} = 0$$

$$\text{ή } \boxed{\frac{dV_C(t)}{dt} = \frac{1}{C} i_L(t) - \frac{1}{RC} V_C(t)} \quad (4)$$

η σχέση (4) είναι η μία εξίσωση καταστάσεως!

Ψάχνουμε για την άλλη εξίσωση καταστάσεως. Προφανώς θα βρούμε μια έκφραση του μεγέθους

$$\frac{di_L(t)}{dt} \text{ συναρτήσει των } i_L(t), V_C(t) \text{ και } E(t)$$

ΠΡΟΣΟΧΗ! Δέν είναι απαραίτητο να συμπεριλαμβάνονται στην έκφραση που ψάχνουμε, και το  $i_L(t)$ , και το  $V_C(t)$  και το  $E(t)$

Γράφουμε τον Ν.Τ.Κ. στον βρόχο 1 (βλ σχήμα δικτύου)

$$-E(t) + V_L(t) + V_C(t) = 0$$

$$\text{άλλα } V_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt} \text{ και θα πάρουμε:}$$

$$-E(t) + L \frac{di_L(t)}{dt} + V_C(t) = 0 \quad \text{ή}$$

$$\boxed{\frac{di_L(t)}{dt} = -\frac{1}{L} V_C(t) + \frac{1}{L} E(t)} \quad (5)$$

η σχέση αυτή είναι η άλλη εξίσωση καταστάσεως που ψάχνουμε!

Έτσι έχουμε τελικά τις δύο εξισώσεις καταστάσεως

(3)

$$\frac{d\hat{i}_L(t)}{dt} = -\frac{1}{L}V_C(t) + \frac{1}{L}E(t)$$

$$\frac{dV_C(t)}{dt} = \frac{1}{C}\hat{i}_L(t) - \frac{1}{RC}V_C(t)$$

ή σε μορφή πινάκων :

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} \hat{i}_L(t) \\ V_C(t) \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{L} \\ \frac{1}{C} & -\frac{1}{RC} \end{bmatrix}}_{\hat{A}} \begin{bmatrix} \hat{i}_L(t) \\ V_C(t) \end{bmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{1}{L} \\ 0 \end{bmatrix}}_{\hat{B}} E(t)$$

Οι εξισώσεις καταστάσεως,

Παρακάτω θα βρούμε τις εξισώσεις εξόδου, αυτές θα έχουν τη μορφή

$$\hat{y}(t) = \hat{C} \cdot \hat{x}(t) + \hat{D} E(t)$$

όπου :

$$\hat{y}(t) = \begin{bmatrix} V_L(t) \\ \hat{i}_C(t) \end{bmatrix} \text{ διάνυσμα εξόδου}$$

Παρατηρώντας το δίκτυο έχουμε :

$$\text{από Ν.Τ.Κ. (1) } -E(t) + V_L(t) + V_C(t) = 0$$

$$\text{άρα : } \boxed{V_L(t) = -V_C(t) + E(t)} \text{ (η πρώτη εξίσωση εξόδου!)}$$

και από ΝΡΚ (A) :

$$\hat{i}_R(t) + \hat{i}_L(t) - \hat{i}_C(t) = 0$$

$$\text{άρα : } \hat{i}_C(t) = \hat{i}_R(t) + \hat{i}_L(t) \text{ και } \hat{i}_R(t) = -\frac{1}{R}V_C(t)$$

$$\text{και τελικά : } \boxed{\hat{i}_C(t) = \hat{i}_L(t) - \frac{1}{R}V_C(t)} \text{ (η δεύτερη εξίσωση εξόδου)}$$

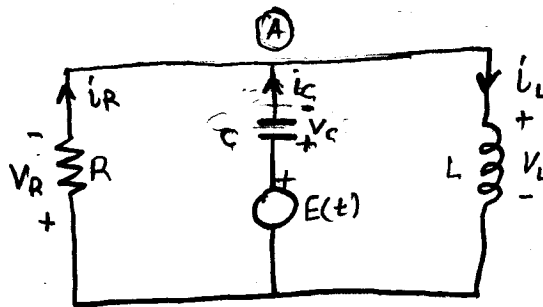
ο) Εξισώσεις εξόδου σε μορφή πινάκων:

(4)

$$\begin{bmatrix} V_L(t) \\ i_C(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -\frac{1}{R} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_L(t) \\ V_C(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} E(t)$$

### Άσκηση

Στό παρακάτω δίκτυο (προήλθε από το προηγούμενο με αντιμετάθεση του πηνίου L με τον πυκνωτή C), να γραφούν οι εξισώσεις καταστάσεως.



Διέγερση:  $E(t)$

Μεταβλητές καταστάσεως

$i_L(t)$ ,  $V_C(t)$

Απάντηση: (αποδείξτε την!)

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} i_L(t) \\ V_C(t) \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{L} \\ \frac{1}{C} & -\frac{1}{RC} \end{bmatrix}}_{\hat{A}} \begin{bmatrix} i_L(t) \\ V_C(t) \end{bmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{1}{L} \\ \frac{1}{RC} \end{bmatrix}}_{\hat{B}} E(t)$$