

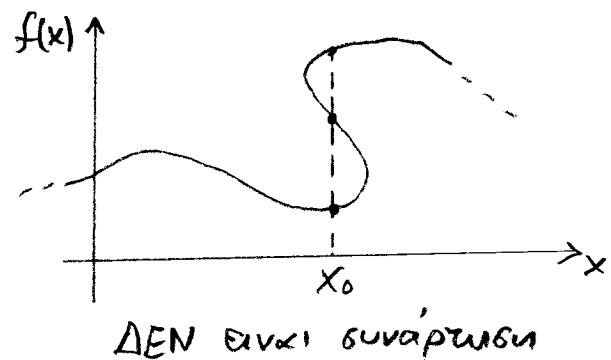
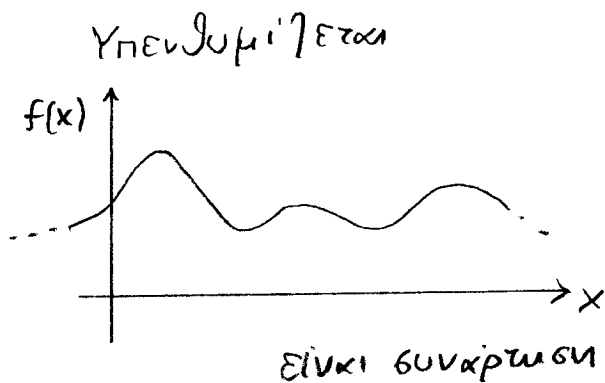
Θέματα Μαθηματικού υποβιβίου

(1)

1) Συναρτήσεις

Η έννοια της συναρτήσεως θεωρείται γνωστή (κπείκονιση ενός τμήματος του \mathbb{R} , ή ολόκληρου του \mathbb{R} σε ευκ άλλο τμήμα του, με μονοσήμαντο τρόπο)

Γράφουμε $y = f(x)$ ή $y = f(t)$ κ.λπ.



Στων θεωρία κυκλωμάτων χρησιμοποιούνται κυρίως οι ακόλουθες συναρτήσεις

- Πολυώνυμα π.χ $f(t) = a$, $f(t) = at + b$ ($a, b \in \mathbb{R}$)

- Ημιτονοειδής συνάρτηση $f(t) = A_m \sin(\omega t + \varphi)$

όπου A_m : πλάτος, ω : κυκλική συχνότητα (rad/sec)

φ : αρχική φάση (rad)

- Εκθετική συνάρτηση $f(t) = Ae^{-kt}$ (εδώ $k > 0$)

- εδω $k > 0$ κρα ο εκθετής $-kt < 0$ (για $t > 0$)

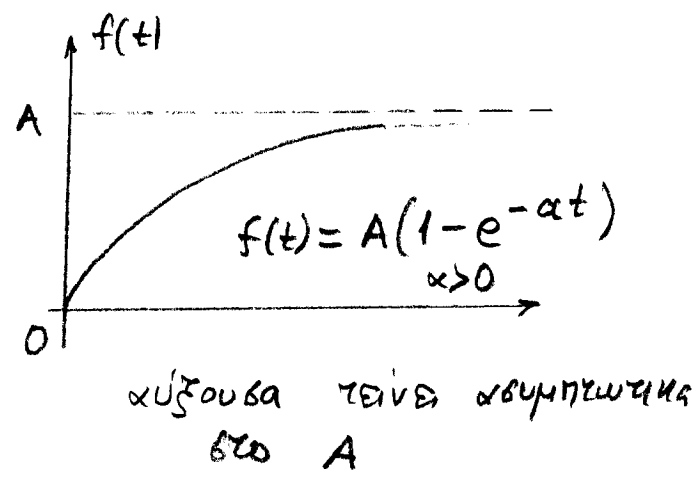
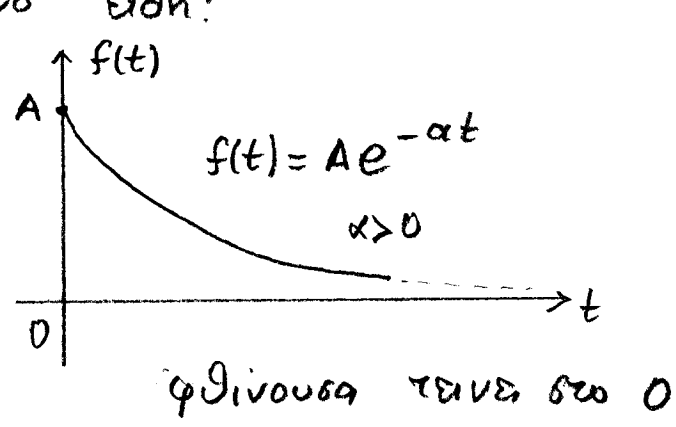
διότι διαφορετικά $f(t) \rightarrow \infty$ πράγμα αφύσικο

για φυσικά συστήματα όπως είναι τα ηλεκτρικά κυκλώματα

- Συνδυασμοί των παραπάνω συναρτήσεων

Παρατηρείστε ότι εάν ανεξάρτητη μεταβλητή χρησιμοποιείται ο χρόνος t ο οποίος κυμαίνεται στο διάστημα $t \in [0, \infty)$

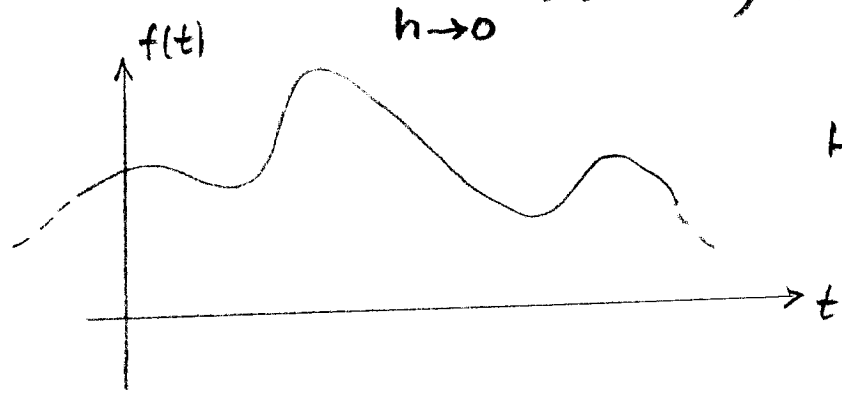
Ειδικά για την ειδική συνάρτηση έχουμε τα ακόλουθα δύο είδη:



Συνεχείς συναρτήσεις

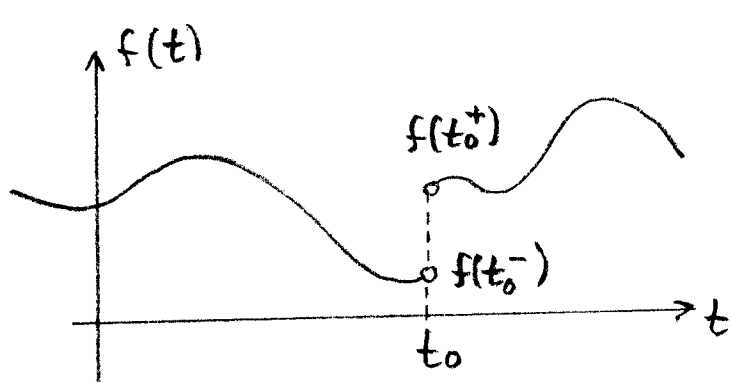
Ορισμός $f(t)$ συνεχής στο t_0 όταν

$$\lim_{h \rightarrow 0} f(t_0 + h) = f(t_0)$$



Η συνεχής συνάρτηση έχει γραμμική παράσταση μια "συνεχή" γραμμή

Ασυνεχείς συναρτήσεις

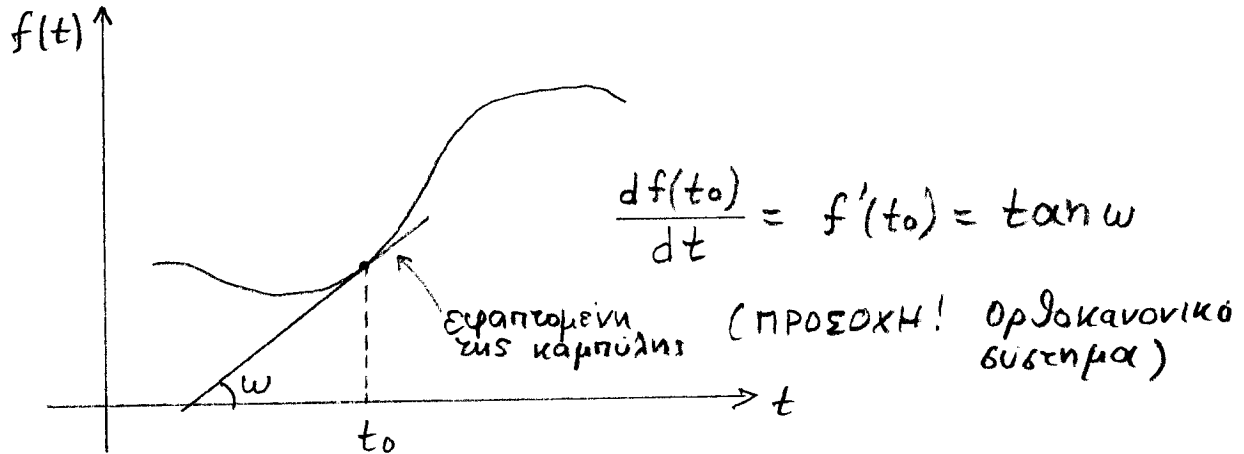


Εδώ $f(t_0^+) \neq f(t_0^-)$
Δεν υπάρχει η τιμή $f(t_0)$

(συνεχίζονται t_0^+ απειρώς κοντά στο t_0 αλλά $t_0^+ > t_0$
 t_0^- απειρώς κοντά στο t_0 αλλά $t_0^- < t_0$)

2) Παράγωγος συναρτήσεων

Ορισμός $\left. \frac{df(t)}{dt} \right|_{t=t_0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(t_0+h) - f(t_0)}{h} = f'(t_0)$



Ιδιότητες παραγώγων

$$\left. \begin{aligned} (\alpha f(t))' &= \alpha f'(t) & \alpha \in \mathbb{R} \\ (f_1(t) + f_2(t))' &= f_1'(t) + f_2'(t) \end{aligned} \right\} \text{Γραμμικότητα}$$

Βασικές παραγώγοι

$$(t^n)' = n t^{n-1}$$

$$(A_m \sin(\omega t + \varphi))' = \omega A_m \cos(\omega t + \varphi)$$

$$(A_m \cos(\omega t + \varphi))' = -\omega A_m \sin(\omega t + \varphi)$$

$$(A e^{-\alpha t})' = -\alpha A e^{-\alpha t}$$

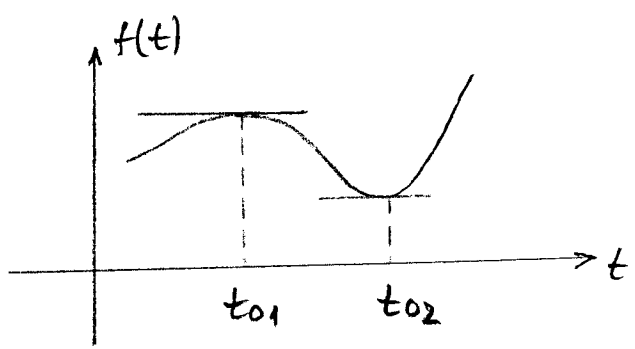
η-οστω παράγωγος

$$2 \equiv f''(t) = (f'(t))' \quad 3 \equiv f'''(t) = (f''(t))'$$

$$\eta\text{-οστω} \quad f^{(n)}(t) = (f^{(n-1)}(t))'$$

Σχέση παραγώγου με ακρότητα

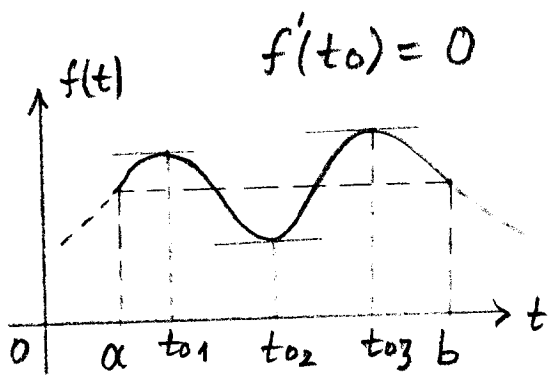
- Αν $f'(t_0) = 0$ τότε t_0 υπάρχει τομικό ακρότατο



αν $f''(t_0) < 0$ τομικό max
 $f''(t_0) > 0$ τομικό min

Θεώρημα Rolle

Έστω $f(t) \in [\alpha, b]$ αν $f(\alpha) = f(b)$ τότε υπάρχει τουλάχιστον ένα $t_0 \in (\alpha, b)$ τέτοιο ώστε

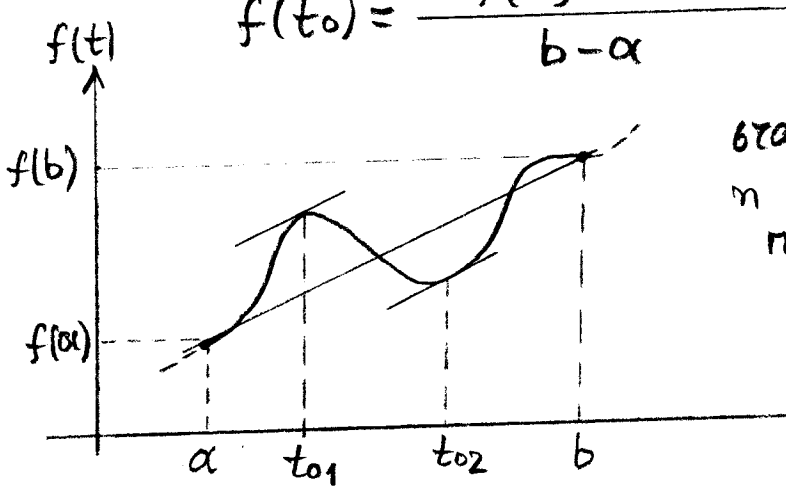


(εδώ υπάρχουν 3 τέτοια σημεία...)

Θεώρημα Μέσης Τιμής του Διαφορικού Λογισμού

Έστω $f(t) \in [\alpha, b]$. Υπάρχει τουλάχιστον ένα $t_0 \in (\alpha, b)$ τέτοιο ώστε

$$f'(t_0) = \frac{f(b) - f(\alpha)}{b - \alpha}$$



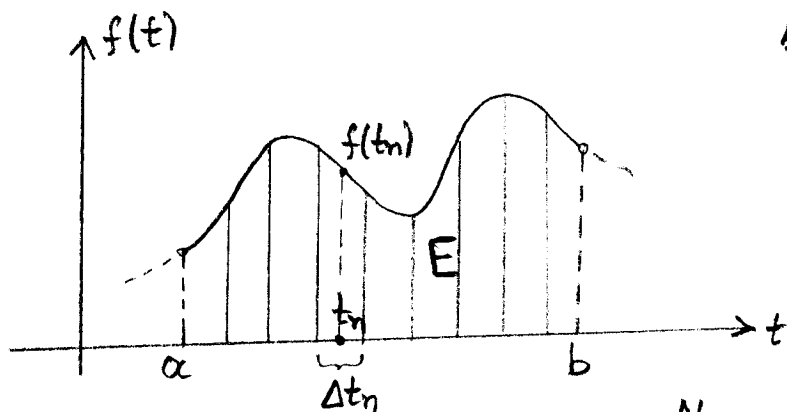
όσα t_01 και t_02 η εφαπτομένη είναι παράλληλη στην ευθεία που ενώνει τα σημεία $(\alpha, f(\alpha))$ και $(b, f(b))$

3) Ολοκλήρωση συναρτήσεων

- Αόριστο ολοκλήρωμα (παράγωγος)

$$\int f(t) dt = F(t) \Rightarrow F'(t) = f(t)$$

- Ορισμένο ολοκλήρωμα



Διαμέριση του διαστήματος $[\alpha, b]$ σε N τμήματα Δt_n (ισα μεταξύ τους) το t_n στο μέσο του αντιστοιχού Δt_n

$$\int_{\alpha}^b f(t) dt = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^N f(t_n) \Delta t_n = E \text{ (Εμβαδόν)}$$

Αποδεικνύεται ότι

$$\int_{\alpha}^b f(t) dt = F(b) - F(\alpha) \text{ όπου } F'(t) = f(t)$$

Ιδιότητες αορίστου ολοκληρώματος

$$\int \alpha f(t) dt = \alpha \int f(t) dt \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\int (f_1(t) + f_2(t)) dt = \int f_1(t) dt + \int f_2(t) dt$$

} Γραμμικότητα

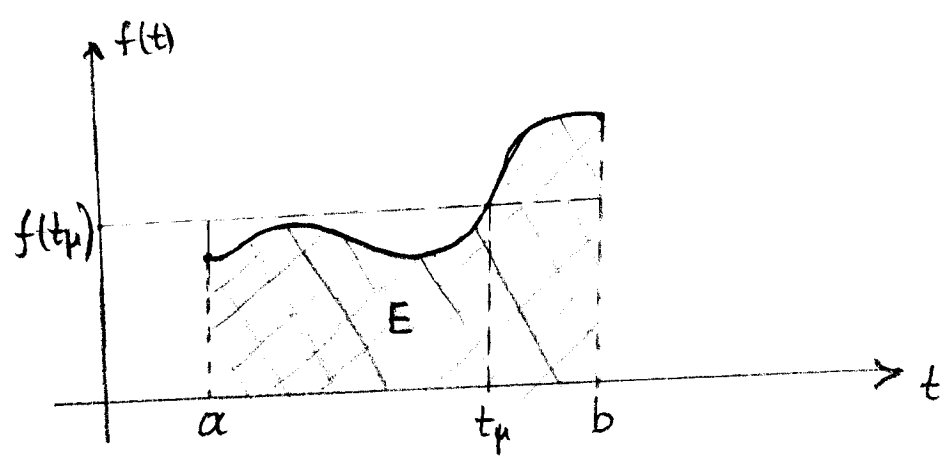
Θεώρημα Μέσης Τιμής του ολοκληρωτικού λογισμού

Έστω $f(t) \in [\alpha, b]$ και υπάρχει το $\int_{\alpha}^b f(t) dt$

Τότε υπάρχει ένα σημείο $t_{\mu} \in [\alpha, b]$ τέτοιο ώστε

$$\int_{\alpha}^b f(t) dt = f(t_{\mu}) (b - \alpha)$$

η τιμή $f(t_{\mu})$ λέγεται μέση τιμή της $f(t)$ στο $[\alpha, b]$



Το ορθογώνιο με πλευρές $(b - \alpha)$ και $f(t_{\mu})$ έχει εμβαδόν E

Βασικά Αόριστα Ολοκληρώματα

7

$$\int t^n dt = \frac{t^{n+1}}{n+1}$$

$$\int A_m \sin(\omega t + \varphi) dt = -\frac{A_m}{\omega} \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\int A_m \cos(\omega t + \varphi) dt = \frac{A_m}{\omega} \sin(\omega t + \varphi)$$

$$\int A e^{-\alpha t} dt = -\frac{A}{\alpha} e^{-\alpha t}$$

ΠΙΝΑΚΕΣ - ΟΡΙΣΜΟΙ - ΓΡΑΜΜΙΚΑ ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ

Ονομάζουμε πίνακα \hat{A} τιν διπλή ακολουθία αριθμών

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mn} \end{bmatrix} \left. \vphantom{\begin{bmatrix} \alpha_{11} \\ \alpha_{21} \\ \vdots \\ \alpha_{m1} \end{bmatrix}} \right\} \begin{array}{l} m\text{-γραμμές} \\ n\text{-στήλες} \end{array}$$

Διάσταση πίνακα \hat{A} $(m \times n)$ (γραμμές x στήλες)

Αν $m = n$ ο πίνακας λέγεται τετραγωνικός

Πράξεις πινάκων

1) Προσθήκη $\hat{A} \pm \hat{B}$
πρέπει οι πίνακες \hat{A} και \hat{B} να έχουν τις ίδιες διαστάσεις $n \times (m \times n)$

τότε

$$\hat{A} \pm \hat{B} = \hat{C}$$

όπου $c_{11} = \alpha_{11} \pm b_{11}$, $c_{12} = \alpha_{12} \pm b_{12}$, κ.Α.η.

2) Πολλαπλασιασμός $\hat{A} \cdot \hat{B}$

έστω \hat{A} με διάσταση $(m \times n)$

πρέπει ο \hat{B} να έχει τόσες γραμμές όσες είναι οι στήλες του \hat{A}

δηλ \hat{B} με διάσταση $(n \times k)$

Το γινόμενο $\hat{C} = \hat{A} \cdot \hat{B}$ έχει διάσταση

$$\hat{C} \quad (m \times n) \cdot (n \times k) \rightarrow (m \times k)$$

π.χ.

$$\hat{A} = \begin{matrix} (4 \times 3) \\ \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \alpha_{13} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{31} & \alpha_{32} & \alpha_{33} \\ \alpha_{41} & \alpha_{42} & \alpha_{43} \end{bmatrix} \end{matrix} \quad \hat{B} = \begin{matrix} (3 \times 4) \\ \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} & b_{14} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} & b_{24} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & b_{34} \end{bmatrix} \end{matrix}$$

$$\hat{C} = \hat{A} \cdot \hat{B} = \begin{matrix} (4 \times 4) \\ \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & c_{14} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} & c_{24} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} & c_{34} \\ c_{41} & c_{42} & c_{43} & c_{44} \end{bmatrix} \end{matrix}$$

όπου $c_{11} = \alpha_{11} b_{11} + \alpha_{12} b_{21} + \alpha_{13} b_{31}$ (έστω γινόμενο 1^{ης} γραμμής του \hat{A} επί 1^{ης} στήλης του \hat{B})

$c_{12} = \alpha_{11} b_{12} + \alpha_{12} b_{22} + \alpha_{13} b_{32}$ (" " 1^{ης} γραμμής " 2^{ης} στήλης ")

\vdots

$c_{44} = \alpha_{41} b_{14} + \alpha_{42} b_{24} + \alpha_{43} b_{34}$ (" 4^{ης} γραμμής " 4^{ης} στήλης)

Ορίτουμε $|\hat{A}|$

θερούμε μόνο τετραγωνικούς πίνακες \hat{A} ($n \times n$)

ορίτουμε $|\hat{A}|$ (2×2)

$$\begin{vmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} \end{vmatrix} = \alpha_{11} \alpha_{22} - \alpha_{12} \alpha_{21}$$

ορίτουμε $|\hat{A}|$ (3×3)

$$\begin{vmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \alpha_{13} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{31} & \alpha_{32} & \alpha_{33} \end{vmatrix} = \alpha_{11} \begin{vmatrix} \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{32} & \alpha_{33} \end{vmatrix} - \alpha_{12} \begin{vmatrix} \alpha_{21} & \alpha_{23} \\ \alpha_{31} & \alpha_{33} \end{vmatrix} + \alpha_{13} \begin{vmatrix} \alpha_{21} & \alpha_{22} \\ \alpha_{31} & \alpha_{32} \end{vmatrix}$$

↑
 διαγράψω
 την γραμμή και
 την στήλη του
 α_{11} και μείνει
 πίνακας (2×2)

↑
 ομοίως
 με γραμμή
 και στήλη
 του α_{12}

↑
 ομοίως

Με ομοιο τρόπο υπολογίζονται οι ορίτουμες (4×4), ... ($n \times n$)

Μια ορίτουμε $n \times n$ αναπτύσσεται σε 4 ορίτουμες (3×3),
η κάθε μια (3×3) σε 3 ορίτουμες (2×2) κ.λπ.

Γενικά μια ορίτουμε ($n \times n$) αναπτύσσεται σε $\frac{n!}{2}$
ορίτουμες (2×2)

Γραμμικά συστήματα

Γενική μορφή

$$\alpha_{11}x_1 + \alpha_{12}x_2 + \dots + \alpha_{1n}x_n = b_1$$

$$\alpha_{21}x_1 + \alpha_{22}x_2 + \dots + \alpha_{2n}x_n = b_2$$

⋮

$$\alpha_{n1}x_1 + \alpha_{n2}x_2 + \dots + \alpha_{nn}x_n = b_n$$

Γραμμικό σύστημα
($n \times n$)

ή σε μορφή πινάκων

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{n1} & \dots & \dots & \alpha_{nn} \end{bmatrix}$$

(πίνακας συντελεστών των
αγνωστών)

$$\hat{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

(πίνακας
αγνωστών)

$$\hat{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

(πίνακας β'
μέρους)

ώ σύστημα γραφεται : $\hat{A} \cdot \hat{x} = \hat{b}$

Επίλυση συστήματος (μέθοδος Cramer)

$$x_1 = \frac{|\hat{A}_1|}{|\hat{A}|}, \quad x_2 = \frac{|\hat{A}_2|}{|\hat{A}|}, \quad \dots, \quad x_n = \frac{|\hat{A}_n|}{|\hat{A}|}$$

όπου

$$|\hat{A}| = \begin{vmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \dots & \dots & \alpha_{mn} \end{vmatrix} \quad (\text{ορίσους του } \hat{A})$$

$$|\hat{A}_1| = \begin{vmatrix} b_1 & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ b_2 & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n & \alpha_{n2} & \dots & \alpha_{nn} \end{vmatrix}$$

↑
στηλη
συντελεστών
 x_1

$$|\hat{A}_2| = \begin{vmatrix} \alpha_{11} & b_1 & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & b_2 & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & b_n & \dots & \alpha_{nn} \end{vmatrix}$$

↑
στηλη
συντελεστών
 x_2

ομοίως...

$$|\hat{A}_n| = \begin{vmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & b_1 \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & b_n \end{vmatrix}$$

↑
στηλη
συντελεστών
του x_n

(Σημειώνεται ότι για μεγάλες διαστάσεις (n x n) η μέθοδος Cramer δεν χρησιμοποιείται λόγω τεραστίου σφάλματος)

Το σύστημα SIΒασικές μονάδες

Μήκος : m

Μάζα : kg

Χρόνος : sec

Ένταση ή
ρεύματος : Ampere

Θερμοκρασία : Kelvin

Ποσότητα ύλης : mol

Φωτεινή ένταση : cd

Πολλαπλασιαστές μονάδωνT (Tera) $\times 10^{12}$ G (Giga) $\times 10^9$ M (Mega) $\times 10^6$ k (kilo) $\times 10^3$ Συμπληρωματικές
μονάδες

γωνία : rad

στέρη
γωνία : steradΥποπολλαπλασιαστές μονάδωνP (pico) $\times 10^{-12}$ n (nano) $\times 10^{-9}$ micro (μ) $\times 10^{-6}$ mili (m) $\times 10^{-3}$